

רון אבס: 16/1/06

ט-נסבור-מציג גונול'ובא (פרטיונימ)

$$\begin{cases} \alpha_{\vec{k}} = U_{\vec{k}} C_{\vec{k}} - V_{\vec{k}} C_{-\vec{k}}^{\dagger} \\ \alpha_{-\vec{k}}^{\dagger} = U_{\vec{k}} C_{\vec{k}}^{\dagger} - V_{\vec{k}} C_{-\vec{k}} \end{cases} \quad * \text{ נקודות}$$

כאשר  $\vec{k}$  מסמן גוף חיובי ו- $-\vec{k}$  מסמן גוף שלילי

באלו כדאי,  $U_{\vec{k}}$  ו- $V_{\vec{k}}$  נמדדים. כאן נספק בתנאים.

\* נקודות שהט-נסבור-מציג גוף חיובי ו- $-\vec{k}$  מסמן גוף שלילי. יחס החילוף הפרטיונימ:

$$\begin{aligned} & \left\{ \alpha_{\vec{k}}, \alpha_{-\vec{k}}^{\dagger} \right\} = 1, \\ & \left\{ \alpha_{\vec{k}}, \alpha_{-\vec{k}} \right\} = 0, \dots \text{ וכו' } \\ & \rightarrow U_{\vec{k}}^2 \left\{ C_{\vec{k}}, C_{\vec{k}}^{\dagger} \right\} + V_{\vec{k}}^2 \left\{ C_{-\vec{k}}^{\dagger}, C_{-\vec{k}} \right\} = \underline{\underline{U_{\vec{k}}^2 + V_{\vec{k}}^2 = 1}} \\ & \rightarrow \frac{U_{\vec{k}}}{U_{-\vec{k}}} = - \frac{V_{\vec{k}}}{V_{-\vec{k}}} \xrightarrow{\text{נקודות}} \begin{cases} U_{-\vec{k}} = U_{\vec{k}} \\ V_{-\vec{k}} = -V_{\vec{k}} \end{cases} \end{aligned}$$

3 התנאים האלו יבטיחו שהט-נסבור-מציג היא פרטיונימ.

\* ניתן למצוא ע"י טריגונומטריה סכום בזווית  $\theta_{\vec{k}}$  אם נקודות:

$$U_{\vec{k}} = \cos \theta_{\vec{k}} ; \quad V_{\vec{k}} = \sin \theta_{\vec{k}} ; \quad \theta_{-\vec{k}} = -\theta_{\vec{k}} ;$$

נקודות:

$$\begin{pmatrix} \alpha_{\vec{k}} \\ \alpha_{-\vec{k}}^\dagger \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u_{\vec{k}} & -v_{\vec{k}} \\ v_{\vec{k}} & u_{\vec{k}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} C_{\vec{k}} \\ C_{-\vec{k}}^\dagger \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha_{-\vec{k}} \\ \alpha_{\vec{k}}^\dagger \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u_{\vec{k}} & v_{\vec{k}} \\ -v_{\vec{k}} & u_{\vec{k}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} C_{-\vec{k}} \\ C_{\vec{k}}^\dagger \end{pmatrix}$$

אנטי-קומוטציה = זהו סוכה:

$$\begin{cases} C_{\vec{k}} = u_{\vec{k}} \alpha_{\vec{k}} + v_{\vec{k}} \alpha_{-\vec{k}}^\dagger \\ C_{\vec{k}}^\dagger = u_{\vec{k}} \alpha_{\vec{k}}^\dagger + v_{\vec{k}} \alpha_{-\vec{k}} \end{cases}$$

$$\begin{cases} C_{-\vec{k}} = u_{\vec{k}} \alpha_{-\vec{k}} - v_{\vec{k}} \alpha_{\vec{k}}^\dagger \\ C_{-\vec{k}}^\dagger = u_{\vec{k}} \alpha_{-\vec{k}}^\dagger - v_{\vec{k}} \alpha_{\vec{k}} \end{cases}$$

\*  $C^\dagger - C$  נייטרלים ומתוכם  $C_1$  ו- $C_2$  נייטרלים.  
 $\alpha^\dagger - \alpha$  נייטרלים ומתוכם  $\alpha_1$  ו- $\alpha_2$  נייטרלים (באנטי-קומוטציה).

$\Leftarrow$  ניתן להגדיר ענ' נצחי ואיזון:

$$C_{\vec{k}} |0\rangle = C_{-\vec{k}} |0\rangle = 0 \quad : \text{על פניו } C_1 \text{ ו-} C_2 \text{ נייטרלים}$$

$$\alpha_{\vec{k}} |G\rangle = \alpha_{-\vec{k}} |G\rangle = 0 \quad : \text{על פניו } \alpha_1 \text{ ו-} \alpha_2 \text{ נייטרלים}$$

וקיים קשר פשוט בין-הם:

$$|G\rangle = \prod_{\vec{k}} (u_{\vec{k}} + v_{\vec{k}} C_{\vec{k}}^\dagger C_{-\vec{k}}^\dagger) |0\rangle$$

-1/c

$$|0\rangle = \prod_{\vec{k}} (u_{\vec{k}} + v_{\vec{k}} \alpha_{-\vec{k}}^\dagger \alpha_{\vec{k}}^\dagger) |G\rangle$$

(18/1/06)

BCS תורת המוליכות

\* הוכחה

$$N_{\vec{k}} + N_{-\vec{k}} = C_{\vec{k}}^\dagger C_{\vec{k}} + C_{-\vec{k}}^\dagger C_{-\vec{k}} =$$

$$= u_{\vec{k}}^2 \alpha_{\vec{k}}^\dagger \alpha_{\vec{k}} + u_{\vec{k}} v_{\vec{k}} (\alpha_{\vec{k}}^\dagger \alpha_{-\vec{k}}^\dagger + \alpha_{-\vec{k}} \alpha_{\vec{k}}) + \underbrace{v_{\vec{k}}^2 \alpha_{-\vec{k}} \alpha_{-\vec{k}}^\dagger}$$

$$+ u_{\vec{k}}^2 \alpha_{-\vec{k}}^\dagger \alpha_{-\vec{k}} - u_{\vec{k}} v_{\vec{k}} (\underbrace{\alpha_{-\vec{k}}^\dagger \alpha_{\vec{k}}^\dagger}_{(-1)} + \underbrace{\alpha_{\vec{k}} \alpha_{-\vec{k}}}_{(-1)}) + \underbrace{v_{\vec{k}}^2 \alpha_{\vec{k}} \alpha_{\vec{k}}^\dagger}_{\text{הוא זהו}}$$

$$= 2v_{\vec{k}}^2 + (u_{\vec{k}}^2 - v_{\vec{k}}^2) [\alpha_{\vec{k}}^\dagger \alpha_{\vec{k}} + \alpha_{-\vec{k}}^\dagger \alpha_{-\vec{k}}] + 2u_{\vec{k}} v_{\vec{k}} [\alpha_{\vec{k}}^\dagger \alpha_{-\vec{k}}^\dagger + \alpha_{-\vec{k}} \alpha_{\vec{k}}]$$

\* הוכחה (בגורם אחרים נוסף תיכין):

$$\sum_{\vec{k}, \vec{q} \in S} C_{\vec{q}}^\dagger C_{-\vec{q}}^\dagger C_{-\vec{k}} C_{\vec{k}} \approx \sum_{\vec{q}, \vec{k} \in S} u_{\vec{q}} v_{\vec{q}} u_{\vec{k}} v_{\vec{k}} + \sum_{\vec{k} \in S} v_{\vec{k}}^4$$

$$+ \sum_{\vec{k} \in S} \left[ (u_{\vec{k}}^2 - v_{\vec{k}}^2) v_{\vec{k}}^2 - 2u_{\vec{k}} v_{\vec{k}} \sum_{\vec{q} \in S} u_{\vec{q}} v_{\vec{q}} \right] (\alpha_{\vec{k}}^\dagger \alpha_{\vec{k}} + \alpha_{-\vec{k}}^\dagger \alpha_{-\vec{k}})$$

$$+ \sum_{\vec{k} \in S} \left[ (u_{\vec{k}}^2 - v_{\vec{k}}^2) \sum_{\vec{q} \in S} u_{\vec{q}} v_{\vec{q}} + 2u_{\vec{k}} v_{\vec{k}}^3 \right] (\alpha_{\vec{k}}^\dagger \alpha_{-\vec{k}}^\dagger + \alpha_{-\vec{k}} \alpha_{\vec{k}})$$

$$E_{\vec{k}} \equiv \begin{cases} E(\vec{k}) & \vec{k} \notin S \\ E(\vec{k}) - G v_{\vec{k}}^2 & \vec{k} \in S \end{cases} \quad \text{--- NOJ *}$$

$$\Delta \equiv G \sum_{\vec{k} \in S} u_{\vec{k}} v_{\vec{k}} \quad \text{--- 21}$$

(הוא זהו)

בהתנחת חלקי האקטורים ההמילטוניאן אינו תלוי עם  
 אופרטור המספר הכולל  $N_{op} \Leftarrow$  מספר האלקטרונים  $N$   
 לא נשמר!!

$\Leftarrow$  נעבור לזווית ברנזי-ג'אן' ונחסם מינימום האופרטור

$$K = H - \mu N_{op}$$

כאשר את הבורנזי-ג'אן' הכי'  $\mu$  נמצא בסיון  
 מהדרישה  $\langle N_{op} \rangle = N$ .

$$K = H - \mu N_{op} = 2 \sum_{\vec{k}} (\epsilon_{\vec{k}} - \mu) V_{\vec{k}}^2 - \frac{\Delta^2}{G} + G \sum_{\vec{k} \in S} V_{\vec{k}}^4 \quad \left. \vphantom{K} \right\} \text{קבוע}$$

$$+ \sum_{\vec{k}} (\epsilon_{\vec{k}} - \mu) (u_{\vec{k}}^2 - v_{\vec{k}}^2) [\alpha_{\vec{k}}^\dagger \alpha_{\vec{k}} + \alpha_{-\vec{k}}^\dagger \alpha_{-\vec{k}}] \quad \left. \vphantom{K} \right\} \text{אופרטור מספר}$$

$$+ 2 \Delta \sum_{\vec{k} \in S} u_{\vec{k}} v_{\vec{k}} [\alpha_{\vec{k}}^\dagger \alpha_{\vec{k}} + \alpha_{-\vec{k}}^\dagger \alpha_{-\vec{k}}] \quad \left. \vphantom{K} \right\} \text{אופרטור מספר}$$

$$+ 2 \sum_{\vec{k}} (\epsilon_{\vec{k}} - \mu) u_{\vec{k}} v_{\vec{k}} [\alpha_{\vec{k}}^\dagger \alpha_{-\vec{k}}^\dagger + \alpha_{-\vec{k}} \alpha_{\vec{k}}] \quad \left. \vphantom{K} \right\} \text{הע"ת}$$

$$- \Delta \sum_{\vec{k} \in S} (u_{\vec{k}}^2 - v_{\vec{k}}^2) [\alpha_{\vec{k}}^\dagger \alpha_{-\vec{k}}^\dagger + \alpha_{-\vec{k}} \alpha_{\vec{k}}] \quad \left. \vphantom{K} \right\} \text{הע"ת}$$

$\Leftarrow$  נכנס (במקרה) ע"י בחינת  $u_{\vec{k}} - v_{\vec{k}}$  כך  
 שהאקטורים ה"ע"ג"ם יהא מסו.